

技術公募概要

1. 公募名

水中点検ロボットを使用したコンクリートダム堤体の水中点検技術

2. 比較対象技術

※五十音順

技術名称	NETIS番号	応募者名
水中点検ロボット(アクアジャスター搭載型ROV)	KTK-150011-VR	(株)大林組
小型ROV及び写真測量技術を用いた水中構造物点検(仮)	申請資料作成中	(株)セキド
画像鮮明化技術を用いたダム維持管理ロボットシステム(仮)	申請資料作成中	パナソニック システムソリューションズ ジャパン(株)
産業用水中ドローンDiveUnit300	KTK-200007-A	(株)FullDepth

3. 現場実証試験方法

損傷(ひび割れ)と変状形状(凹凸)を与えた供試体を試験対象とする。供試体は、ダム堤体上流面の水中部に配置し、「概査的点検」と「精査的点検」での、ひび割れの幅と位置、及び凹凸の寸法と位置を計測することを試験とする。

4. 技術比較表の公表

現場実証試験結果、及び応募情報等により取りまとめた技術比較表を「別紙－2」のとおり公表する。